

PARTIE A

ONDES STATIONNAIRES, MODES PROPRES ET RÉSONANCE EN MÉCANIQUE

A.1. OSCILLATEURS COUPLÉS.

A.1.a. Décrire brièvement une expérience mettant en évidence les régimes libres d'oscillation de deux oscillateurs couplés en mécanique. Dégager la notion de *mode propre* (définition et mise en évidence). Dans le cas d'oscillateurs faiblement couplés qu'observe-t-on lorsque à la date $t = 0$, on écarte un seul des oscillateurs de sa position de repos; qu'illustre cette observation? Quelle est l'influence qualitative des frottements (supposés faibles)?

A.1.b. Décrire brièvement une expérience permettant d'étudier la réponse en régime sinusoïdal forcé de fréquence f de deux oscillateurs couplés en mécanique. Tracer l'allure des graphes donnant l'amplitude des oscillateurs en fonction de la fréquence f et dégager la notion de *résonance* et d'*antirésonance*. Quelle est l'influence qualitative des frottements (supposés faibles)?

A.1.c. On considère la chaîne d'oscillateurs couplés représentée sur la figure 1. Tous les points matériels M_n ont même masse m ; à l'équilibre ils sont confondus avec les points A_n d'abscisse na où n est un entier quelconque et a une constante donnée; hors d'équilibre, ils sont susceptibles de se déplacer le long de Ox et on note leur abscisse $x_n(t) = na + u_n(t)$.

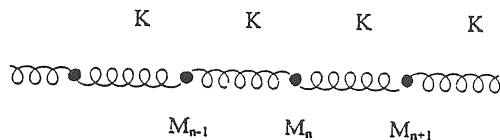


Figure 1

Chaque masse est reliée à ses deux voisins par des ressorts de même longueur à vide égale à a et de même raideur K . On ne tient pas compte de la pesanteur. u_n est assez petit pour qu'il n'y ait pas de choc entre deux points matériels M_n voisins.

A.1.c.1. Établir l'équation différentielle du mouvement de M_n et la mettre sous la forme

$$\frac{d^2 u_n}{dt^2} + \omega_0^2 \frac{2u_n - u_{n+1} - u_{n-1}}{2} = 0. \text{ Donner l'expression de } \omega_0 \text{ (en fonction de } m$$

et K) et sa dimension.

A.1.c.2. La chaîne est infinie ($-\infty < n < +\infty$). On fait l'*approximation des milieux continus*, c'est-à-dire qu'on définit une fonction $u(x, t)$ variant très peu à l'échelle de a et telle que $u_n(t) = u(x = na, t)$.

En faisant un développement de Taylor pour $u_{n+1}(t) - u_n(t) = u(x + a, t) - u(x, t)$ et pour $u_{n-1}(t) - u_n(t) = u(x - a, t) - u(x, t)$ (à l'ordre 2 en a), montrer que $u(x, t)$ est solution d'une équation de propagation de d'Alembert de la forme

$$c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = 0 \text{ où } c \text{ est une constante à exprimer en fonction de } a \text{ et } \omega_0.$$

A.2. CORDE VIBRANTE.

A.2.a. Expérience de la corde de Melde.

Décrire brièvement le dispositif de l'expérience de la corde de Melde. Qu'observe-t-on suivant les valeurs de la fréquence f d'excitation de la corde?

À quelle(s) mesure(s) quantitative(s) peut donner lieu cette expérience?

A.2.b. Équation des cordes vibrantes.

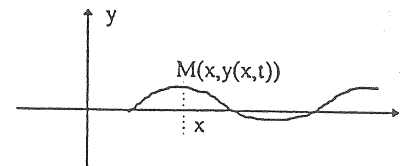


Figure 2

On considère (fig. 2) une corde vibrante de masse linéique μ , sans élasticité et sans torsion, se déformant faiblement au voisinage d'un axe Ox : à l'ordre d'approximation considéré, le point M qui a pour coordonnées $(x, 0)$ au repos passe au point de coordonnées $(x, y(x, t))$; le

déplacement $y(x, t)$ est un infiniment petit d'ordre un ainsi que l'angle $\alpha(x, t) = \frac{\partial y}{\partial x}$ que fait la corde au point d'abscisse x avec l'axe Ox .

Si on coupe fictivement la corde au point d'abscisse x (fig. 3), la partie droite de la corde exerce sur la partie gauche une force $T(x)$ tangente à la corde et la partie gauche exerce sur la partie droite la force opposée $-T(x)$.

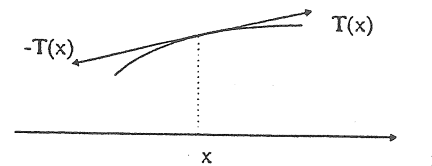


Figure 3

On ne tient pas compte de la pesanteur.

A.2.b.1. En exploitant le principe fondamental de la dynamique pour un élément de corde compris entre les abscisses x et $x + dx$, montrer que $T_r(x)$ est indépendante de x (on note sa valeur constante T) et que $y(x, t)$ est solution d'une équation de

propagation de d'Alembert de la forme $c^2 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = 0$ où c est une constante

à exprimer en fonction de T et μ .

A.2.b.2. Donner, *sans démonstration*, la forme générale des solutions de cette équation. Définir la notion d'onde *progressive* et donner dans ce cas la signification physique de c .

A.2.b.3. Proposer des valeurs numériques réalistes pour T et μ et calculer un ordre de grandeur de c .

A.2.c. Modes propres.

Dans cette question, la corde est fixée à ses deux extrémités $x = 0$ et $x = L$. Elle n'est soumise à aucune excitation aux dates positives, mais on lui donne une forme $y(x, t = 0)$ à la date 0 et on l'abandonne sans vitesse initiale, c'est-à-dire que $\frac{\partial y}{\partial t}(x, t = 0) = 0$.

A.2.c.1. On cherche une solution du type *mode propre*, c'est-à-dire de la forme $y(x, t) = f(x) \cdot \cos(\omega t)$.
Montrer que $f(x)$ est de la forme $A \sin\left(\frac{\omega x}{c}\right)$ et que les seules pulsations possibles sont

de la forme $\omega_n = n \cdot \omega_1$ avec n entier; exprimer la pulsation ω_1 du mode fondamental en fonction de L et c .

Quel lien peut-on faire avec la notion de mode propre pour des oscillateurs couplés ?

A.2.c.2. Écrire une superposition quelconque de modes propres à la date $t = 0$ et vérifier que l'expression de $y(x, t)$ prend la forme d'une série de Fourier en x de période $2L$ et impaire.

Si on suppose par exemple que $y(x, 0) = 4b \sin^3\left(\frac{\pi x}{L}\right)$, déterminer $y(x, t)$.

Plus généralement pour $y(x, 0)$ quelconque, comment construit-on $y(x, t)$ à partir des modes propres? Comment expliquez-vous que le mode fondamental domine assez rapidement les harmoniques ?

A.2.d. Ondes stationnaires — Résonance.

Dans cette question, la corde est fixée à l'extrémité $x = L$ et on impose avec un vibreur un déplacement sinusoïdal $y(0, t) = b \cos(\omega t)$ à l'extrémité $x = 0$. On cherche en régime sinusoïdal forcé des solutions du type *ondes stationnaires*, c'est-à-dire de la forme $y(x, t) = f(x) \cdot \cos(\omega t)$.

A.2.d.1. Comparer brièvement les ondes progressives et les ondes stationnaires.

A.2.d.2. On suppose d'abord que $\sin\left(\frac{\omega L}{c}\right) \neq 0$.

Écrire l'équation différentielle dont est solution $f(x)$ et les conditions aux limites en $x = 0$ et $x = L$; en déduire l'expression de $f(x)$ en fonction de ω , c , b , L et x .

Définir la notion de nœud et de ventre de vibration; quelle est la distance entre deux nœuds successifs? Le point d'abscisse $x = 0$ est-il un nœud ?

Montrer que ces solutions sont aussi la superposition de deux ondes planes progressives et interpréter concrètement.

A.2.d.3. Montrer que pour certaines valeurs particulières de la pulsation qu'on précisera, il y a *résonance*. Justifier qu'alors on peut considérer que l'extrémité $x = 0$ est un nœud de vibration.

Comparer les pulsations de résonance aux pulsations des modes propres et commenter en liaison avec A.1.a. et A.1.b.

Quelle est l'amplitude des ventres à la résonance? Indiquer brièvement comment il faut améliorer le modèle pour interpréter de manière plus réaliste l'expérience de la corde de Melde.

5.1. Approximation acoustique.

5.1.1. On considère un fluide, isotrope, non visqueux, (dont l'équation d'état thermodynamique est supposée connue), qui, au repos dans un référentiel galiléen, est caractérisé par les champs uniformes ci-dessous :

- le champ vectoriel des vitesses macroscopiques des « particules » fluides, nul au repos, soit $\vec{v}_0 = \vec{0}$;
- les champs scalaires de pression, de masse volumique, de température, notés respectivement P_0, μ_0, T_0 .

Lors de la perturbation acoustique, on notera

$$\vec{v}(\vec{r}, t), \quad P(\vec{r}, t), \quad \mu(\vec{r}, t), \quad T(\vec{r}, t)$$

les champs variables spatio-temporellement. De plus :

- lors de la perturbation acoustique, seules les forces de pression interviennent, à l'exclusion de toutes autres;
- la perturbation est thermodynamiquement assimilable à une transformation isentropique, avec un coefficient de compressibilité χ .

Écrire l'équation d'Euler, la relation de continuité (conservation de la masse) et la relation de définition de χ .

5.1.2. Procéder à la linéarisation des équations précédentes dans le cadre de « l'approximation acoustique », celui des petits mouvements au voisinage du repos.

On posera :

$$\vec{v} = \vec{v}_0 + \vec{v}_1, \quad P = P_0 + p_1, \quad \mu = \mu_0 + \mu_1.$$

En déduire les équations différentielles fournissant $\vec{v}_1(\vec{r}, t), p_1(\vec{r}, t), \mu_1(\vec{r}, t)$.

Exprimer la vitesse du son dans le fluide en fonction des données.

5.1.3. Exercice : vitesse du son dans l'air.

L'air est assimilé à un gaz parfait diatomique de rapport γ indépendant de T , de masse molaire M .

La constante des gaz parfaits est notée R .

Fournir l'expression littérale de la vitesse c_0 du son dans l'air à la température T_0 .

Application numérique.

Calculer c_0 à 0 °C (les autres valeurs numériques sont supposées connues des candidats).

5.2. Ondes acoustiques planes.

5.2.1. Soit une onde acoustique plane indépendante de y et z .

Démontrer qu'elle est longitudinale.

Écrire la forme générale de $p_1(\vec{r}, t)$.

En déduire $\vec{v}_1(\vec{r}, t)$, et $\mu_1(\vec{r}, t)$.

5.2.2. Exercice : aspect énergétique de l'onde acoustique plane progressive harmonique ω . Niveau sonore et « conversation ».

Rappeler les expressions de l'énergie cinétique volumique e_c , attachée à l'onde acoustique, plane, progressive, harmonique ω , ainsi que l'énergie potentielle élastique volumique, e_p , liée à la surpression vibratoire acoustique.

Rappeler la définition de l'intensité sonore I de l'onde acoustique (mesurée en $W \cdot m^{-2}$).

Le niveau sonore est défini en décibels (dB) par :

$$N = 10 \log_{10} (I / I_0) \quad \text{avec } I_0 = 10^{-12} W \cdot m^{-2}.$$

Quelle est l'amplitude de la surpression acoustique d'une telle onde au niveau du tympan d'une oreille qui perçoit un son de « hauteur » 2 kHz dans une conversation de 50 dB de niveau ?

On donne $\mu_0 = 1,2 \text{ kg} \cdot m^{-3}$ et $c_0 = 340 \text{ m} \cdot s^{-1}$.

Calculer enfin, numériquement, l'amplitude $\xi_{1,m}$ du déplacement acoustique.